



Khurasani University

A New Algorithm for Solving Split Common Fixed Point Problem with Applications

M. Eslamian

Department of Mathematics, University of Science and Technology of Mazandaran, Behshahr, Iran.
E-mail: eslamian@mazust.ac.ir

Article Info	ABSTRACT
Article type: Research Article	Introduction Let H and K be real Hilbert spaces, $A:H\rightarrow K$ be a bounded linear operator and let $\{C_i\}_{i=1}^s$ be a family of nonempty closed convex subsets in H and $\{Q_i\}_{i=1}^s$ be a family of nonempty closed convex subsets in K. The multiple-set split feasibility problem was introduced by Censor et al. (2005) and is formulated as finding a point x^* with the property: $x^* \in \bigcap_{i=1}^s C_i$ and $A(x^*) \in \bigcap_{i=1}^s Q_i$. The multiple-set split feasibility problem with $s=1$ is known as the split feasibility problem. The split common fixed point problem is formulated as finding a point x^* with the property: $x^* \in \text{Fix}(U):=\{x \in H : Ux = x\}$ such that $A(x^*) \in \text{Fix}(T):=\{x \in K : Tx = x\}$; where $A:H\rightarrow K$ is a bounded linear operator, $U:H\rightarrow H$ and $T:K\rightarrow K$ are general operators. It is worth underlining that split common fixed point problem can be regarded as a generalization of the split feasibility problem. The split feasibility problem and the split common fixed point problem have received much attention due to its applications in signal processing, approximation theory, control theory, image reconstruction, with particular progress in intensity-modulated radiation therapy. In the last decades, many iterative methods have been constructed for solving the split feasibility problem and the split common fixed point problem. Recently some authors consider these problems in Banach spaces. In this paper we study the split common fixed point problem for a finite family of generalized demimetric mappings in uniformly convex and smooth Banach spaces.
Article history: Received: 11 June 2022 Accepted: 13 August 2023 Published online: 9 June 2024	
Keywords: Split common fixed point, Demimetric mappings, Null point problem, Variational inequality.	Material and Methods Let E be a Banach space and let $T:E\rightarrow E$ be a nonlinear mapping. The mapping $T:E\rightarrow E$ is called: Lipschitz continuous with constant $L > 0$ if $\ T(x) - T(y)\ \leq L\ x - y\ , \quad \forall x, y \in E.$ If $0 \leq L < 1$, then T is called a contraction. If $L=1$, then T is called nonexpansive. In 2000, Moudafi introduced the following so-called viscosity approximation methods: $x_{n+1} = \alpha_n f(x_n) + (1 - \alpha_n)Tx_n$ where f is contraction and T is nonexpansive mapping. He proved that under some appropriate condition imposed on the parameters, the sequence $\{x_n\}$ converges strongly to the unique solution of the variational inequality $\langle x^* - f(x^*), x - x^* \rangle \geq 0, \quad \forall x \in \text{Fix}(T).$ In 2018, Kawasaki and Takahashi introduced a new general class of mappings, called generalized demimetric mappings as follows:

Let η be a real number with $\eta \neq 0$. A mapping $T:E \rightarrow E$ with $\text{Fix}(T) \neq \emptyset$ is called generalized demimetric, if

$$\eta \langle x - p, J(x - Tx) \rangle \geq \|x - Tx\|^2, \quad \forall x \in E, \quad \forall p \in \text{Fix}(T),$$

where J is duality mapping on E . This mapping T is called η - generalized demimetric. We note that the class of generalized demimetric mappings covers the classes of well-known mappings such as strict pseudo-contraction, quasi-nonexpansive and demicontractive mappings. Moreover, many common types of mappings arising in optimization belong to this class of mappings.

Results and discussion

In this paper, by using the viscosity iterative method we present a new algorithm for solving the split common fixed point problem for a finite family of generalized demimetric mappings in uniformly convex and smooth Banach spaces. We establish strong convergence of the sequence generated by the algorithm to a solution of split common fixed point problem which also solves some variational inequality problems. Finally, we present some applications of our main result for solving the multiple-set split feasibility problem and the split null point problem. The result presented in the paper generalized several results in the literature.

Conclusion

The following conclusions are obtained from this research.

- A new and simple iterative method for approximating the solutions of the split common fixed point problem is given. Under mild and standard assumptions, strong convergence of the new algorithm is established in the framework of Banach spaces.
- Some applications of the main result to the multiple-set split feasibility problem and split common null point problem are presented.

How to cite: Eslamian, Mohammad. (2024). A new algorithm for solving split common fixed point problem with applications. *Mathematical Researches*, **10** (1), 33 – 50.



© The Author(s).

Publisher: Kharazmi University

الگوریتمی جدید برای حل مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی و کاربردهای آن

محمد اسلامیان

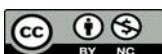
گروه ریاضی، دانشکده علوم، دانشگاه علم و فناوری مازندران، بهشهر، ایران. رایانامه: eslamian@mazust.ac.ir

اطلاعات مقاله	چکیده
نوع مقاله: مقاله پژوهشی	مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی در فضاهای بanax عبارت است از یافتن عضوی در مجموعه نقاط ثابت مشترک خانواده‌ای از نگاشت‌های غیرخطی در یک فضای بanax به طوری که تصویر آن تحت یک عملگر خطی در مجموعه نقاط ثابت مشترک خانواده‌ای دیگر از نگاشت‌های غیرخطی در یک فضای بanax قرار می‌گیرد. مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی کاربردهای وسیعی در حوزه‌های مختلف ریاضی و علوم مهندسی به عنوان نمونه در بهینه سازی، بازسازی تصاویر، تنظیم شدت پرتو درمانی و پردازش تصاویر دارند. در این مقاله، الگوریتمی جدید برای حل مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی برای خانواده‌ای از عملگرهای نیم‌متريک تعیین یافته در فضای بanax هموار و به طور یکنواخت محدب ارایه می‌دهیم. سپس همگرایی قوی دنباله تولید شده توسط این الگوریتم به جوابی از مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی که همچنین جوابی از یک مساله نامساوی تغییراتی نیز می‌باشد را اثبات می‌نماییم. در پایان به بیان نتایج و همچنین کاربردهای قضیه اصلی مقاله در حل مساله نقطه صفر مشترک شکافتنی و مساله امکان پذیری شکافتنی چند مجموعه‌ای می‌پردازیم.
تاریخ دریافت: ۱۴۰۱/۳/۲۱	
تاریخ پذیرش: ۱۴۰۲/۵/۲۲	
تاریخ انتشار: ۱۴۰۳/۳/۲۰	

واژه‌های کلیدی:

مساله نقطه ثابت مشترک،
نگاشت نیم‌متريک،
مساله نقطه صفر،
مساله نامساوی تغییراتی.

استناد: اسلامیان، محمد. (۱۴۰۳). الگوریتمی جدید برای حل مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی و کاربردهای آن. *پژوهش‌های ریاضی*, ۱۰(۱)، ۳۳-۵۰.



© نویسنده‌گان. محمد اسلامیان

ناشر: دانشگاه خوارزمی

۱. مقدمه

در سال ۲۰۰۵ سنسور و همکارانش [1] مساله‌ای تحت عنوان مساله امکان پذیری شکافتنی چند مجموعه‌ای^۱ را به منظور مدل سازی مسایل معکوس که در بازسازی تصاویر پزشکی بدست می‌آید، معرفی نمودند:

فرض کنیم H و K فضاهای هیلبرت و برای $A_i: H \rightarrow K$, $i \in \{1, 2, \dots, r\}$ عملگرهای خطی و کران دار باشند. اگر $\{C_j\}_{j=1}^s$ خانواده‌ای از زیرمجموعه‌های محدب، بسته و ناتهی از فضای H و $\{Q_i\}_{i=1}^r$ خانواده‌ای از زیرمجموعه‌های محدب، بسته و ناتهی از فضای K باشند. مساله امکان پذیری شکافتنی چند مجموعه‌ای عبارت است از یافتن x^* با این ویژگی که $x^* \in \bigcap_{j=1}^s C_j$ به طوری که برای هر $i \in \{1, 2, \dots, r\}$, داشته باشیم $A_i(x^*) \in Q_i$.

در حالتی که $s=1$, این مساله را مساله امکان پذیری شکافتنی گوییم که توسط سنسور و الفینگ [2] معرفی و مورد مطالعه قرار گرفته است. مساله امکان پذیری شکافتنی، ابتدا برای فضاهای هیلبرت با بعد متناهی مطرح شد. در سال‌های اخیر این مساله به خاطر کاربردهای آن در زمینه‌های مختلف مانند بازسازی تصاویر، برنامه ریزی پرتو درمانی، پردازش تصاویر و بهینه‌سازی مورد توجه محققان زیادی قرار گرفته است. به عنوان نمونه منابع [11 – 3] را ببینید.

بسیاری از مسایل در آنالیز غیرخطی، بهینه‌سازی و معادلات دیفرانسیل می‌تواند به فرم معادله زیر نوشته شود:

یافتن عضوی مانند X در یک فضای متریک X به طوری که $x = T(x)$, که در آن $T: X \rightarrow X$ نگاشت غیرخطی می‌باشد. چنین عضوی را نقطه ثابت T می‌نامیم.

در سال ۲۰۰۹ سنسور و سگال [12] مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی^۲ را به عنوان تعمیمی از مساله امکان پذیری شکافتنی چند مجموعه‌ای ارایه داده اند. فرض کنیم H و K فضاهای هیلبرت و برای $A_i: H \rightarrow K$, $i \in \{1, 2, \dots, r\}$ عملگرهای خطی و کران دار باشند. اگر $S_i: H \rightarrow K$ و $T_i: H \rightarrow H$ نگاشت‌های غیرخطی باشند. مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی عبارت است از یافتن x^* با این ویژگی که $x^* \in \bigcap_{i=1}^r Fix(T_i)$ به طوری که

$$A_i(x^*) \in Fix(S_i) \quad i \in \{1, 2, \dots, r\}$$

تاکاهاشی در سال ۲۰۱۸ رده جدیدی از نگاشت‌ها را معرفی نمود: ([13] و [14])

اگر E یک فضای بanax انعکاسی، اکید محدب و هموار باشد و η عدد حقیقی ناصلف باشد. آن‌گاه نگاشت $T: E \rightarrow E$ با $p \in Fix(T)$ را η -نیم متریک^۳ تعمیم یافته گوییم هرگاه برای هر $x \in E$ و $p \in Fix(T)$ داشته باشیم:

$$\eta \langle x - p, J(x - Tx) \rangle \geq \|x - Tx\|^2$$

که در آن J نگاشت دوگانی می‌باشد که در بخش ۲ تعریف آن ذکر شده است. در حالتی که $\eta > 0$ این نگاشت نیم

¹ Multiple-sets split feasibility problem

² Split common fixed point problem

³ Demimetric

متريک ناميده می‌شود، اخيرا، تاكاهاشی ([13] و [14]) مساله امكان پذيری شکافتنی چند مجموعه‌اي و مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی را در فضاهای بanax مورد مطالعه قرار داده است.

در اين مقاله قصد داريم الگوریتمی جدید برای حل مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی برای يافتن عضوی در مجموعه نقاط ثابت مشترک خانواده ای از نگاشتهای نیم متريک تعليمی يافته در فضای هيلبرت به طوری که تصویر آن تحت دو عملگر خطی در مجموعه نقاط ثابت مشترک خانواده های ديگر از نگاشتهای نیم متريک تعليمی يافته در فضاهای بanax هموار و به طور يكناخت محدب قرار می‌گيرد، اريه دهيم. سپس همگرايی قوى دنباله توليد شده توسط اين الگوریتم به جوانی از مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی که همچنان جوانی از يك مساله نامساوی تغييراتی نيز می‌باشد، را اثبات می‌نمایيم. در پایان به بيان نتایج و همچنين کاربردهای نتایج اصلی مقاله در حل مساله نقطه صفر مشترک شکافتنی و مساله امكان پذيری شکافتنی چند مجموعه‌اي می‌بردازيم.

۲. تعاريف و پيش نيازهاي مقدماتي

در اين بخش به يادآوري برخی مفاهيم و لم‌های مقدماتی که در نتایج اصلی این مقاله مورد استفاده قرار خواهند گرفت، می‌پردازيم.

اگر $\{x_n\}$ يك دنباله در فضای بanax E باشد. همگرايی ضعيف $\{x_n\}$ به x را با $x_n \rightarrow x$ و همگرايی قوى $\{x_n\}$ به x را با $x_n \rightarrow x$ نمايش می‌دهيم.

تعريف ۱.۰۲. نگاشت $T: E \rightarrow E$ را غيرانبساطی گويم هر گاه برای هر $x, y \in E$ داشته باشيم:

$$\|Tx - Ty\| \leq \|x - y\|.$$

تعريف ۲.۰۲. نگاشت $T: E \rightarrow E$ را اكيد شبه انقباضی گويم هرگاه ثابتی مانند $\eta \in [0, 1]$ موجود باشد به طوری که برای $x, y \in E$ داشته باشيم:

$$\|Tx - Ty\|^2 \leq \|x - y\|^2 + \eta \|(x - Tx) - (y - Ty)\|^2.$$

در اين صورت T را η -اکيد شبه انقباضی گويم.

مثال ۳.۰۲. فضای $E = \mathbb{R}$ را در نظر می‌گيريم. نگاشت $T: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ با ضابطه $Tx = 3x - 1$ تعريف می‌کنيم. در اين صورت $p = \frac{1}{2}$ تنها نقطه ثابت نگاشت T می‌باشد. نگاشت T ، (-2) -نيم متريک تعليمی يافته می‌باشد. در واقع برای $x \in \mathbb{R}$ داريم

$$\eta \langle x - \frac{1}{2}, (x - Tx) \rangle = (-2) \langle x - \frac{1}{2}, 1 - 2x \rangle = (1 - 2x)^2 = \|x - Tx\|^2.$$

همچنان با قرار دادن $x = 1, y = \frac{1}{2}$ داريم که نگاشت T اکيد شبه انقباضی و غيرانبساطی نیست.

تعريف ۴.۲. اگر E یک فضای باناخ و $T: E \rightarrow E$: نگاشت دلخواه باشد آن‌گاه $T - I$ را نیم بسته در صفر گوییم هر گاه برای هر دنباله $\{x_n\}$ در E با شرایط $x_n \rightarrow x$ و $\lim_{n \rightarrow \infty} \|Tx_n - x_n\| = 0$ داشته باشیم $x = Tx$

لم ۵.۲. ([15]). اگر H یک فضای هیلبرت و $T: H \rightarrow H$ نگاشتی η -اکید شبه انقباضی باشد. آن‌گاه $T - I$ در صفر نیم بسته است.

تعريف ۶.۲. فرض کنیم (X, d) یک فضای متریک باشد. نگاشت $T: X \rightarrow X$ را یک نگاشت انقباض گوییم هر گاه ثابتی مانند $k \in [0, 1]$ موجود باشد به طوری که برای $x, y \in X$ داشته باشیم:

$$d(Tx, Ty) \leq kd(x, y).$$

قضیه ۷.۲. (اصل انقباض باناخ). اگر (X, d) یک فضای متریک کامل و $T: X \rightarrow X$ یک نگاشت انقباض باشد، آن‌گاه T دارای نقطه ثابت منحصر به فرد می‌باشد.

فرض کنیم C زیرمجموعه‌ای محدب، بسته و ناتهی از فضای هیلبرت H و $x \in H$ باشد. در این صورت عضو یکتایی مانند $P_C y \in C$ موجود است به طوری که برای هر $y \in C$ $\|y - x\| \leq \|y - P_C y\|$. y را تصویر متریک از X به C می‌نامیم و با $x \in H$ تصویر متریک $y = P_C x$ اگر و تنها اگر $\langle x - y, y - z \rangle \leq 0, \forall z \in H$.

داریم $P_C: H \rightarrow C$ نگاشتی غیرانبساطی می‌باشد و $Fix(P_C) = C$ (برای جزییات مرجع [16] را ببینید).

فرض کنیم E یک فضای باناخ و E^* فضای دوگان آن باشد. مقدار E^* در $y^* \in E^*$ را با $\langle x, y^* \rangle$ نشان می‌دهیم. نگاشت دوگانی J از E به 2^{E^*} به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$J(x) = \left\{ x^* \in E^* : \langle x, x^* \rangle = \|x\|^2 = \|x^*\|^2 \right\}.$$

اگر $U = \{x \in E : \|x\| = 1\}$ آن‌گاه نرم E را مشتق پذیر گاتو گوییم هر گاه برای هر $x, y \in U$ حد زیر موجود باشد:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\|x + ty\| - \|x\|}{t}.$$

در این حالت E را هموار گوییم.

فضای باناخ E را اکید محدب گوییم هر گاه برای هر $x, y \in E$ که $\|x\| = \|y\| = 1$ از $x \neq y$ نتیجه شود

$$\left\| \frac{x+y}{2} \right\| < 1.$$

فضای باناخ E را به طور یکنواخت محدب گوییم هر گاه به ازای هر $\varepsilon > 0$ عدد $\delta < 1$ یافت شود به طوری

که برای هر $x, y \in E$ با شرایط $\|x\| = \|y\| = 1$ و $\|x - y\| \geq \varepsilon$ نتیجه شود

$$\left\| \frac{x+y}{2} \right\| < 1 - \delta.$$

توجه داریم هر فضای به طور یکنواخت محدب، اکید محدب می‌باشد. همچنان داریم فضاهای هیلبرت به طور یکنواخت محدب می‌باشند.

اثبات شده است که فضای بanax E هموار است اگر و تنها اگر نگاشت دوگانی J ، نگاشتی تک مقداری از E به E^* باشد. همچنان می‌دانیم فضای بanax E انعکاسی است اگر و تنها اگر نگاشت دوگانی J ، پوشایش باشد. فضای بanax E اکید محدب است اگر و تنها اگر نگاشت دوگانی J یک به یک باشد. برای جزئیات به منابع [16] و [17] رجوع کنید.

لم ۲۰.۱ ([13]). فرض کنیم E یک فضای بanax انعکاسی، اکید محدب و هموار باشد و $0 \neq \eta \in E$. اگر نگاشت η -نیم متریک تعمیم یافته باشد، آن‌گاه $\text{Fix}(T)$ مجموعه‌ای محدب و بسته می‌باشد.

لم ۲۰.۲ ([18]). اگر $\{s_n\}$ یک دنباله از اعداد حقیقی باشد به طوری که برای هر $i \in \mathbb{N}$ ، زیردنباله‌ای مانند $\{n_i\}$ از $\tau(n)$ موجود باشد که $s_{n_i} < s_{n_{i+1}}$. آن‌گاه زیر دنباله نازولی مانند $\{s_{\tau(n)}\} \subset \mathbb{N}$ موجود است به طوری که $\rightarrow \infty$ و برای هر $n \in \mathbb{N}$ (و به اندازه کافی بزرگ)

$$s_{\tau(n)} \leq s_{\tau(n)+1} \quad \text{و} \quad s_n \leq s_{\tau(n)+1}$$

. $\tau(n) = \max \{k \leq n : s_k < s_{k+1}\}$ در حقیقت

لم ۲۰.۳ ([19]). فرض کنیم $\{a_n\}$ یک دنباله از اعداد حقیقی نامنفی باشد به طوری که برای هر $i \in \mathbb{N}$

$$a_{n+1} \leq (1 - \eta_n) a_n + \eta_n \delta_n$$

که در آن $\{\eta_n\}$ یک دنباله در $(0, 1)$ و $\{\delta_n\}$ دنباله‌ای در \mathbb{R} می‌باشد که در ویژگی‌های زیر صدق می‌کنند:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \eta_n = \infty \quad (\text{الف})$$

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \delta_n \leq 0 \quad (\text{ب})$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0 \quad \text{در این صورت}$$

۳. الگوریتم و آنالیز همگرایی

در این جا قضیه اصلی این مقاله را بیان می‌نماییم.

قضیه ۳-۱: فرض کنیم H یک فضای هیلبرت، E و F فضاهای بanax هموار و به طور یکنواخت محدب باشند. اگر برای هر $i \in \{1, 2, \dots, m\}$ داشته باشیم $T_i: H \rightarrow H$, $\zeta_i, \rho_i, k_i \neq 0$ خانواده‌ای از نگاشتهای ζ_i -نیم متریک تعمیم یافته، $S_i: F \rightarrow F$ خانواده‌ای از نگاشتهای k_i -نیم متریک تعمیم یافته و $A: H \rightarrow E$, $B: H \rightarrow F$ متریک تعمیم یافته باشند به طوری که $I - U_i$, $I - S_i$, $I - T_i$ در صفر نیم بسته می‌باشند. فرض کنیم $f: H \rightarrow H$ عملگرهای خطی و کران دار و f نگاشت انقباض باشد. فرض کنیم

$$\Omega = \bigcap_{i=1}^m Fix(T_i) \cap A^{-1}(Fix(U_i)) \cap B^{-1}(Fix(S_i)) \neq \emptyset.$$

اگر $\{x_n\}$ دنباله تولید شده با الگوریتم

$$\begin{cases} x_0 \in H \\ z_n = x_n - \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \lambda_i l_i A^* J_E(A x_n - U_i A x_n) \\ u_n = z_n - \sum_{i=1}^m \beta_{(n,i)} \theta_i s_i B^* J_F(B z_n - S_i B z_n) \\ y_n = u_n + \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} \mu_i r_i (T_i u_n - u_n) \\ x_{n+1} = \sigma_n f(y_n) + (1 - \sigma_n) y_n, \quad n \geq 0 \end{cases} \quad (1)$$

باشد که در آن $l_i = \frac{\rho_i}{|\rho_i|}$, $r_i = \frac{\zeta_i}{|\zeta_i|}$, $s_i = \frac{k_i}{|k_i|}$ و دنباله‌های اسکالر $\{\gamma_{(n,i)}\}$, $\{\beta_{(n,i)}\}$, $\{\alpha_{(n,i)}\}$ در شرایط زیر صدق می‌کنند:

$$\sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} = \sum_{i=1}^m \beta_{(n,i)} = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} = 1 \quad \text{و} \quad \{\beta_{(n,i)}\}, \{\alpha_{(n,i)}\}, \{\gamma_{(n,i)}\} \subset (0,1) \quad \text{(الف)}$$

$$\liminf_n \gamma_{(n,i)} > 0 \quad \text{و} \quad \liminf_n \beta_{(n,i)} > 0 \quad \text{و} \quad \liminf_n \alpha_{(n,i)} > 0 \quad \text{(ب)}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n = 0, \quad \sum_{n=0}^{\infty} \sigma_n = \infty \quad \text{(ج)}$$

$$0 < \mu_i < \frac{2r_i}{\zeta_i}, \quad 0 < \theta_i < \frac{2s_i}{\|B\|^2 k_i} \quad \text{و} \quad 0 < \lambda_i < \frac{2l_i}{\|A\|^2 \rho_i} \quad \text{(د)}$$

آن‌گاه دنباله $\{x_n\}$ همگرای قوی به عضوی مانند $x^* \in \Omega$ است که همچنین جوابی از مساله نامساوی تغییراتی زیر می‌باشد:

$$\langle x^* - f(x^*), x - x^* \rangle \geq 0 \quad \forall x \in \Omega.$$

برهان: توجه داریم $P_\Omega f: H \rightarrow H$ یک نگاشت انقباض می‌باشد. بنابر اصل انقباض بanax f دارای نقطه ثابت منحصر به‌فردی مانند x^* می‌باشد. با توجه به تحدب $\|.\|^2$ و با توجه به این‌که U_i نگاشتهای ρ_i -نیم متریک تعمیم یافته می‌باشند، داریم

$$\begin{aligned}
& \|z_n - x^*\|^2 = \left\| (x_n - x^* - \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \lambda_i l_i A^* J_E (A x_n - U_i A x_n)) \right\|^2 \\
& \leq \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \left\| (x_n - x^* - \lambda_i l_i A^* J_E (A x_n - U_i A x_n)) \right\|^2 \\
& = \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} (\|x_n - x^*\|^2 - 2 \langle x_n - x^*, \lambda_i l_i A^* J_E (A x_n - U_i A x_n) \rangle \\
& + \|\lambda_i l_i A^* J_E (A x_n - U_i A x_n)\|^2) \\
& = \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} (\|x_n - x^*\|^2 - 2 \lambda_i l_i \langle Ax_n - Ax^*, J_E (A x_n - U_i A x_n) \rangle \\
& + \lambda_i^2 \|A\|^2 \|J_E (A x_n - U_i A x_n)\|^2) \\
& \leq \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} (\|x_n - x^*\|^2 - 2 \lambda_i l_i \frac{1}{\rho_i} \|Ax_n - U_i A x_n\|^2 + \\
& \lambda_i^2 \|A\|^2 \|Ax_n - U_i A x_n\|^2) \\
& = \|x_n - x^*\|^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \lambda_i \left(\lambda_i \|A\|^2 - \frac{2 l_i}{\rho_i} \right) \|Ax_n - U_i A x_n\|^2. \\
& \quad \text{از آنجا که } 0 < \lambda_i < \frac{2 l_i}{\|A\|^2 \rho_i} \\
& \|z_n - x^*\| \leq \|x_n - x^*\|.
\end{aligned}$$

به طور مشابه داریم

$$\|u_n - x^*\|^2 \leq \|z_n - x^*\|^2 + \sum_{i=1}^m \beta_{(n,i)} \theta_i \left(\theta_i \|B\|^2 - \frac{2 s_i}{k_i} \right) \|B z_n - S_i B z_n\|.$$

با توجه به تحدب $\|\cdot\|^2$ داریم

$$\begin{aligned}
& \|y_n - x^*\|^2 \leq \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} \|u_n - x^* + \mu_i r_i (T_i u_n - u_n)\|^2 \\
& = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} (\|u_n - x^*\|^2 + (\mu_i r_i)^2 \|T_i u_n - u_n\|^2 \\
& \quad + 2 \langle u_n - x^*, \mu_i r_i (T_i u_n - u_n) \rangle) \\
& \leq \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} (\|u_n - x^*\|^2 + (\mu_i)^2 \|T_i u_n - u_n\|^2 - 2 (\mu_i r_i) \left(\frac{1}{\zeta_i} \right) \|T_i u_n - u_n\|^2 \\
& \leq \|u_n - x^*\|^2 - \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} \mu_i \left(\frac{2 r_i}{\zeta_i} - \mu_i \right) \|T_i u_n - u_n\|^2.
\end{aligned}$$

این ایجاب می‌کند که

$$\begin{aligned}
 \|x_{n+1} - x^*\| &= \|\sigma_n f(y_n) + (1 - \sigma_n) y_n - x^*\| \\
 &\leq \sigma_n \|f(y_n) - x^*\| + (1 - \sigma_n) \|y_n - x^*\| \\
 &\leq \sigma_n \|f(y_n) - f(x^*)\| + \sigma_n \|f(x^*) - x^*\| + (1 - \sigma_n) \|y_n - x^*\| \\
 &\leq \sigma_n k \|y_n - x^*\| + \sigma_n \|f(x^*) - x^*\| + (1 - \sigma_n) \|y_n - x^*\| \\
 &\leq (1 - \sigma_n(1 - k)) \|y_n - x^*\| + \sigma_n \|f(x^*) - x^*\| \\
 &\leq (1 - \sigma_n(1 - k)) \|x_n - x^*\| + \sigma_n \|f(x^*) - x^*\|.
 \end{aligned}$$

با استفاده از استقرا ریاضی برای هر $n \in \mathbb{N}$ داریم:

$$\|x_{n+1} - x^*\| \leq \max \{ \|x_0 - x^*\|, \frac{1}{1-k} \|f(x^*) - x^*\| \}.$$

بنابراین $\{x_n\}$ کران دار است. علاوه براین داریم $\{f(y_n)\}$ و $\{y_n\}$ نیز کراندار می‌باشند. با توجه به روابط فوق داریم

$$\begin{aligned}
 \|x_{n+1} - x^*\|^2 &\leq \sigma_n^2 \|f(y_n) - x^*\|^2 + (1 - \sigma_n)^2 \|y_n - x^*\|^2 \\
 &+ \sigma_n(1 - \sigma_n) \|y_n - x^*\| \|f(y_n) - x^*\| \\
 &\leq \sigma_n^2 \|f(y_n) - x^*\|^2 + \sigma_n(1 - \sigma_n) \|y_n - x^*\| \|f(y_n) - x^*\| \\
 &+ (1 - \sigma_n)^2 - (1 - \sigma_n)^2 \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \lambda_i \left(\frac{2l_i}{\rho_i} - \lambda_i \|A\|^2 \right) \|Ax_n - U_i Ax_n\|^2 \\
 &- (1 - \sigma_n)^2 \sum_{i=1}^m \beta_{(n,i)} \theta_i \left(\frac{2s_i}{k_i} - \theta_i \|B\|^2 \right) \|Bz_n - S_i Bz_n\|^2 \\
 &- (1 - \sigma_n)^2 \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} \mu_i \left(\frac{2r_i}{\zeta_i} - \mu_i \right) \|T_i u_n - u_n\|^2. \quad (2)
 \end{aligned}$$

بنابراین برای هر $i \in \{1, 2, \dots, m\}$ داریم:

$$\begin{aligned}
 &(1 - \sigma_n)^2 \gamma_{(n,i)} \mu_i \left(\frac{2r_i}{\zeta_i} - \mu_i \right) \|T_i u_n - u_n\|^2 \\
 &\leq \|x_n - x^*\|^2 - \|x_{n+1} - x^*\|^2 + \sigma_n^2 \|f(y_n) - x^*\|^2 \\
 &+ \sigma_n(1 - \sigma_n) \|y_n - x^*\| \|f(y_n) - x^*\|. \quad (3)
 \end{aligned}$$

حال نشان می‌دهیم $x^* \rightarrow x_n$. برای اثبات این منظور دو حالت زیر را درنظر می‌گیریم.

حالت ۱. فرض کنیم $\{\|x_n - x^*\|\}$ دنباله یکنوا باشد. چون $\{\|x_n - x^*\|\}$ کران دار است بنابراین همگرایست. از

آنجا که $\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n = 0$ و با توجه به کران دار بودن $\{x_n\}$ ، $\{f(y_n)\}$ از نامساوی (3) داریم:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|T_i u_n - u_n\| = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m. \quad (4)$$

با استفاده از بحث مشابه، از نامساوی (2) برای هر $i \in \{1, 2, \dots, m\}$ داریم

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|Ax_n - U_i Ax_n\| = 0, \quad (5)$$

⁹

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|Bz_n - S_i Bz_n\| = 0. \quad (6)$$

با توجه به الگوریتم (1) داریم:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|z_n - x_n\| = \lim_{n \rightarrow \infty} \|z_n - u_n\| = 0.$$

هم چنین

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|y_n - u_n\| = 0.$$

بنابراین با توجه به الگوریتم (1) داریم:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|x_{n+1} - x_n\| = \lim_{n \rightarrow \infty} \|x_n - u_n\| = 0.$$

حال نشان می‌دهیم:

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \langle (I - f)x^*, x^* - x_n \rangle \leq 0.$$

برای اثبات این منظور، زیرا $\{x_{n_i}\}$ از $\{x_n\}$ را طوری انتخاب می‌کنیم که

$$\lim_{i \rightarrow \infty} \langle (I - f)x^*, x^* - x_{n_i} \rangle = \limsup_{n \rightarrow \infty} \langle (I - f)x^*, x^* - x_n \rangle.$$

چون $\{x_{n_i}\}$ کران دار است، زیرا $\{x_{n_i}\}$ از $\{x_n\}$ موجود است که همگرای ضعیف به \hat{x} می‌باشد. بدون این که به کلیت برهان خللی وارد شود می‌توان فرض کرد $\{x_{n_i}\}$ همگرای ضعیف به \hat{x} است. با توجه به این که $\lim_{n \rightarrow \infty} \|x_n - u_n\| = 0$ داریم $\{u_{n_i}\}$ همگرای ضعیف به \hat{x} می‌باشد. از رابطه (4) و با توجه به نیم بسته بودن $I - T_i \in \bigcap_{i=1}^m Fix(T_i)$ داریم $\hat{x} \in I - T_i$ به طور مشابه با استفاده از رابطه‌های (5) و (6) و با توجه به نیم بسته بودن $I - S_i \in I - U_i$ داریم:

$$A\hat{x} \in \bigcap_{i=1}^m Fix(U_i) \text{ و } B\hat{x} \in \bigcap_{i=1}^m Fix(S_i)$$

بنابراین $\hat{x} \in \Omega$. از آن جا که $x^* = P_\Omega(f)x^*$ داریم

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \langle (I - f)x^*, x^* - x_n \rangle = \lim_{i \rightarrow \infty} \langle (I - f)x^*, x^* - x_{n_i} \rangle = \langle (I - f)x^*, x^* - \hat{x} \rangle \leq 0.$$

با استفاده از رابطه $\|x + y\|^2 \leq \|x\|^2 + 2\langle y, x + y \rangle$ داریم

$$\begin{aligned} \|x_{n+1} - x^*\|^2 &\leq \|(1 - \sigma_n)(y_n - x^*)\|^2 + 2\sigma_n \langle f(y_n) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle \\ &\leq (1 - \sigma_n)^2 \|(y_n - x^*)\|^2 + 2\sigma_n \langle f(y_n) - f(x^*), x_{n+1} - x^* \rangle \\ &\quad + 2\sigma_n \langle f(x^*) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle \\ &\leq (1 - \sigma_n)^2 \|(y_n - x^*)\|^2 + 2k\sigma_n \|x_n - x^*\| \|x_{n+1} - x^*\| \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + 2\sigma_n \langle f(x^*) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle \\
& + k \sigma_n (\|x_n - x^*\|^2 + \|x_{n+1} - x^*\|^2) \\
& \leq (1 - \sigma_n)^2 \|y_n - x^*\|^2 + 2\sigma_n \langle f(x^*) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle \\
& \leq ((1 - \sigma_n)^2 + k\sigma_n) \|x_n - x^*\|^2 + k \sigma_n (\|x_{n+1} - x^*\|^2) \\
& + 2\sigma_n \langle f(x^*) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle
\end{aligned}$$

این ایجاب می‌کند

$$\begin{aligned}
\|x_{n+1} - x^*\|^2 & \leq \frac{1 - 2\sigma_n + (\sigma_n)^2 + k\sigma_n}{1 - k\sigma_n} \|x_n - x^*\|^2 \\
& + \frac{2\sigma_n}{1 - k\sigma_n} \langle f(x^*) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle \\
& = \left(1 - \frac{2(1 - k)\sigma_n}{1 - k\sigma_n}\right) \|x_n - x^*\|^2 + \frac{(\sigma_n)^2}{1 - k\sigma_n} \|x_n - x^*\|^2 \\
& + \frac{2\sigma_n}{1 - k\sigma_n} \langle f(x^*) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle \\
& \leq \left(1 - \frac{2(1 - k)\sigma_n}{1 - k\sigma_n}\right) \|x_n - x^*\|^2 \\
& + \left(\frac{2(1 - k)\sigma_n}{1 - k\sigma_n}\right) \left(\frac{(\sigma_n)M}{2(1 - k)} + \left(\frac{1}{1 - k} \langle f(x^*) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle\right)\right) \\
& = (1 - \xi_n) \|x_n - x^*\|^2 + \eta_n \xi_n
\end{aligned}$$

که در آن $\xi_n = \frac{2(1 - k)\sigma_n}{1 - k\sigma_n}$ و $M = \sup_{n \geq 0} \|x_n - x^*\|^2$

$$\eta_n = \frac{(\sigma_n)M}{2(1 - k)} + \left(\frac{1}{1 - k} \langle f(x^*) - x^*, x_{n+1} - x^* \rangle\right).$$

مشاهده می‌کیم که $\sum_{n=1}^{\infty} \xi_n = \infty$ و $\xi_n \rightarrow 0$. حال بنابر لم ۲، نتیجه می‌شود که دنباله $\{x_n\}$ همگرای قوی به x^* است.

حالت ۲: فرض کنیم $\{\|x_n - x^*\|\}$ دنباله یکنوا نباشد. دنباله $\{\tau(n)\}$ از اعداد صحیح را برای هر $n \geq n_0$ (برای یک n_0 به اندازه کافی بزرگ) به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$\tau(n) = \max\{k \in \mathbb{N}; k \leq n: \|x_k - x^*\| < \|x_{k+1} - x^*\|\}.$$

توجه داریم $\{\tau(n)\}$ دنباله نازلی و $\tau(n) \rightarrow \infty$ برای هر $n \geq n_0$ داریم

$$\|x_{\tau(n)} - x^*\| < \|x_{\tau(n)+1} - x^*\|.$$

حال از رابطه (۲) داریم

$$\begin{aligned} & \|x_{n+1} - x^*\|^2 - \|x_n - x^*\|^2 \\ & \leq (\sigma_n)^2 \|f(y_n) - x^*\|^2 + ((\sigma_n)^2 - 2\sigma_n) \|x_n - x^*\|^2 \\ & + 2\sigma_n(1 - \sigma_n) \|f(y_n) - x^*\| \|x_n - x^*\|. \end{aligned}$$

از آنجا که $0 = \lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n$ و با توجه به کرانداری $\{f(y_n)\}$ و $\{x_n\}$ داریم

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (\|x_{\tau(n)+1} - x^*\|^2 - \|x_{\tau(n)} - x^*\|^2) = 0$$

با بحث مشابه آنچه در حالت ۱ بیان شد داریم

$$\begin{aligned} & \|x_{\tau(n)+1} - x^*\|^2 - (1 - \xi_{\tau(n)}) \|x_{\tau(n)} - x^*\|^2 \leq \eta_{\tau(n)} \xi_{\tau(n)} \\ & \text{که در آن } 0 \leq \limsup_{n \rightarrow \infty} \eta_{\tau(n)} \leq 1 \text{ داریم} \\ & \xi_{\tau(n)} \|x_{\tau(n)} - x^*\|^2 \leq \xi_{\tau(n)} \eta_{\tau(n)}. \end{aligned}$$

با توجه به این که $\xi_{\tau(n)} > 0$ نتیجه می‌گیریم که

$$\|x_{\tau(n)} - x^*\|^2 \leq \eta_{\tau(n)}.$$

از $0 = \lim_{n \rightarrow \infty} \|x_{\tau(n)} - x^*\|^2$ داریم . حال با استفاده از لم ۹,۲ داریم

$$0 \leq \|x_n - x^*\| \leq \max\{\|x_{\tau(n)} - x^*\|, \|x_n - x^*\|\} \leq \|x_{\tau(n)+1} - x^*\|.$$

بنابراین $\{x_n\}$ همگرای قوی به $x^* = P_\Omega(f(x))$ می‌باشد.

۴. نتایج و کاربردها

در این بخش، نتایج و کاربردهایی از قضیه اصلی را بیان می‌نماییم.

در ابتدا کاربردی از قضیه اصلی برای حل مساله امکان پذیری شکافتنی چند مجموعه‌ای ارایه می‌دهیم.

قضیه ۴-۱: فرض کنیم H و E فضاهای هیلبرت و $A: H \rightarrow E$ عملگرهای خطی و کران‌دار باشند. اگر $\{C_i\}_{i=1}^m$ خانواده‌ای از زیرمجموعه‌های محدب، بسته و ناتهی از فضای E باشند بهطوری که $f: H \rightarrow H$ فرض کنیم $\Omega = \bigcap_{i=1}^m (C_i \cap A^{-1}(Q_i)) \neq \emptyset$. نگاشت انقباض باشد. اگر $\{x_n\}$ دنباله تولید شده با $x_0 \in H$ و الگوریتم

$$\left\{ \begin{array}{l} z_n = x_n - \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \lambda_i A^* (A x_n - P_{Q_i} A x_n) \\ y_n = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} (P_{C_i} z_n) \\ x_{n+1} = \sigma_n f(y_n) + (1 - \sigma_n) y_n, \quad n \geq 0 \end{array} \right.$$

باشد که در آن دنباله‌های $\{\sigma_n\}$ و $\{\lambda_i\}$ ، $\{\gamma_{(n,i)}\}$ ، $\{\alpha_{(n,i)}\}$ در شرایط زیر صدق می‌کنند:

الف) $\sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} = 1$ و $\{\alpha_{(n,i)}\}, \{\gamma_{(n,i)}\} \subset (0,1)$

ب) $\liminf_n \gamma_{(n,i)} > 0$ و $\liminf_n \alpha_{(n,i)} > 0$

ج) $\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n = 0$ ، $\sum_{n=0}^{\infty} \sigma_n = \infty$

(d) $0 < \lambda_i \leq \frac{2}{\|A\|^2}$

آن گاه دنباله $\{x_n\}$ همگرای قوی به $x_0 \in \Omega$ می‌باشد.

برهان: توجه داریم نگاشت‌های تصویر P_{Q_i} و P_{C_i} نگاشت‌های (1)-نیم متریک تعمیم یافته می‌باشد. همچنین می‌دانیم $\mu_i = 1$ ، $F = H$ ، $S_i = I$ ، $B = I$ در قضیه ۱,۳ و $I - P_{Q_i}$ در صفر نیم بسته می‌باشند. حال با قراردادن $T_i: H \rightarrow H$ برای $i \in \{1, 2, \dots, m\}$ نتیجه مطلوب حاصل می‌گردد.

حال با استفاده از قضیه اصلی، الگوریتم زیر را برای حل مساله نقطه ثابت مشترک شکافتنی برای نگاشت‌های اکید شبه انقباضی در فضاهای هیلبرت ارایه می‌دهیم.

قضیه ۴-۲: فرض کنیم H و E فضاهای هیلبرت و $A: H \rightarrow E$ عملگر خطی و کران‌دار باشد. اگر $T_i: H \rightarrow H$ برای $i \in \{1, 2, \dots, m\}$ خانواده‌ای از نگاشت‌های ζ_i -اکید شبه انقباضی و $U_i: E \rightarrow E$ خانواده‌ای از نگاشت‌های ρ_i -اکید شبه انقباضی باشند. فرض کنیم $f: H \rightarrow H$ نگاشت انقباض باشد و داشته باشیم

$$\Omega = \bigcap_{i=1}^m (Fix(T_i)) \bigcap A^{-1}(Fix(U_i)) \neq \emptyset.$$

اگر $\{x_n\}$ دنباله تولید شده با $x_0 \in H$ و الگوریتم

$$\left\{ \begin{array}{l} u_n = x_n - \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \lambda_i A^* (A x_n - U_i A x_n) \\ y_n = u_n + \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} \mu_i (T_i u_n - u_n) \\ x_{n+1} = \sigma_n f(y_n) + (1 - \sigma_n) y_n, \quad n \geq 0 \end{array} \right.$$

باشد که در آن دنباله‌های $\{\sigma_n\}$ و $\{\lambda_i\}$ ، $\{\gamma_{(n,i)}\}$ ، $\{\alpha_{(n,i)}\}$ در شرایط زیر صدق می‌کنند:

$$\sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} = 1 \text{ و } \{\alpha_{(n,i)}\}, \{\gamma_{(n,i)}\} \subset (0,1) \quad \text{الف)$$

$$\liminf_n \gamma_{(n,i)} > 0 \text{ و } \liminf_n \alpha_{(n,i)} > 0 \quad \text{ب)}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n = 0, \quad \sum_{n=0}^{\infty} \sigma_n = \infty \quad \text{ج)$$

$$0 < \mu_i < 1 - \zeta_i \quad 0 < \lambda_i \leq \frac{1-\rho_i}{||A||^2} \quad \text{د)$$

آن گاه دنباله $\{x_n\}$ همگرای قوی به $x_0 \in \Omega$ می‌باشد.

برهان: توجه داریم هر نگاشت η -اکید شبیه انقباضی، نگاشتی $\frac{2}{1-\eta}$ - نیم متریک تعیین یافته است. با توجه به لم ۴.۲

داریم $I - U_i$ و $I - T_i$ در صفر نیم بسته می‌باشند. همچنین می‌دانیم در یک فضای هیلبرت، نگاشت دوگانی برابر تابع همانی می‌باشد. حال با قرار دادن $\mu_i = 1$, $F = H$, $S_i = I$, $B = I$ در قضیه ۱.۳ نتیجه مطلوب حاصل می‌گردد.

فرض کنیم E یک فضای باناخ و A نگاشتی از E به 2^{E^*} باشد. دامنه موثر A را با $dom(A)$ نشان داده و عبارت است

از نگاشت A روی E . چند مقداری A روی E را یکنوا گوییم هرگاه

$$\langle x - y, u - v \rangle \geq 0$$

برای هر $x \in Ax$, $y \in Ay$ و $u \in A$, $v \in A$

عملگر یکنوا ای A را ماکزیمال روی E گوییم هر گاه گراف آن به طور محض در گراف عملگر یکنوا دیگری روی E قرار

نگیرد. اگر E یک فضای باناخ به طور یکنواخت محدب با نرم مشتق پذیر گاتو و A عملگر یکنوا ای ماکزیمال از E به 2^{E^*} باشد. برای هر $x \in E$ و $r > 0$ معادله زیر را در نظر می‌گیریم:

$$0 \in J(x_r - x) + rAx_r$$

این معادله دارای جواب منحصر به فرد x_r می‌باشد. تعریف می‌کنیم $J_r x_r = J_r x$ نگاشت J_r را حلال متریک A گوییم. مجموعه نقاط

صفرا A را به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$A^{-1}(0) = \{z \in E : 0 \in Az\}.$$

داریم $A^{-1}(0)$ مجموعه ای محدب و بسته می‌باشد ([16]). همچنین حلال متریک J_r نگاشتی (1)- نیم متریک تعیین یافته می‌باشد ([14]).

در سال ۲۰۰۹ بیرنه و همکارانش [20] مساله نقطه صفر مشترک شکافتنی^۱ را معرفی نمودند:

فرض کنیم H و K فضاهای هیلبرت و برای $i \in \{1, 2, \dots, r\}$, $A_i: H \rightarrow K$ عملگرهای خطی و کران دار باشند.

اگر $T_i: H \rightarrow 2^K$ و $S_i: K \rightarrow 2^H$ عملگرهای یکنوا ای ماکزیمال باشند. مساله نقطه صفر مشترک شکافتنی عبارت است

از یافتن x^* با این ویژگی که برای هر $i \in \{1, 2, \dots, r\}$ داشته باشیم $A_i(x^*) \in S_i^{-1}(0)$.

در اینجا کاربردی از قضیه اصلی برای حل مساله نقطه صفر مشترک شکافتنی ارایه می‌دهیم.

قضیه ۳-۴: فرض کنیم H و E فضاهای هیلبرت و $A: H \rightarrow E$ عملگر خطی و کران دار باشد. اگر برای $i \in \{1, 2, \dots, m\}$

^۱ Split common null point problem

$G_i: E \rightarrow 2^E$ و $F_i: H \rightarrow 2^H$ خانواده‌ای از عملگرهای یکنواهی ماکزیمال باشند به طوری که

$$\Omega = \bigcap_{i=1}^m F_i^{-1} 0 \cap A^{-1} (G_i^{-1} 0) \neq \emptyset$$

فرض کنیم برای $0 < \mu_i < \delta_i$ به ترتیب حلل F_i و G_i باشند. فرض کنیم $f: H \rightarrow H$ نگاشت انقباض باشد. اگر $\{x_n\}$ دنباله تولید شده با $x_0 \in H$ و الگوریتم

$$\left\{ \begin{array}{l} z_n = x_n - \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \lambda_i A^* (A x_n - J_{\delta_i}^{G_i} A x_n) \\ y_n = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} (J_{\mu_i}^{F_i} z_n) \\ x_{n+1} = \sigma_n f(y_n) + (1 - \sigma_n) y_n, \quad n \geq 0 \end{array} \right.$$

باشد که در آن دنباله‌های $\{\sigma_n\}$ و $\{\lambda_i\}$ و $\{\gamma_{(n,i)}\}$ می‌کنند:

(الف) $\sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} = 1$ و $\{\alpha_{(n,i)}\}, \{\gamma_{(n,i)}\} \subset (0,1)$

(ب) $\liminf_n \gamma_{(n,i)} > 0$ و $\liminf_n \alpha_{(n,i)} > 0$

(ج) $\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n = 0$, $\sum_{n=0}^{\infty} \sigma_n = \infty$

(د) $0 < \lambda_i \leq \frac{2}{\|A\|^2}$

آن گاه دنباله $\{x_n\}$ همگرای قوی به $x_0 \in \Omega$ می‌باشد.

برهان: توجه داریم عملگرهای حلل $J_{\delta_i}^{G_i}$ و $J_{\mu_i}^{F_i}$ نگاشت‌های (1)- نیم متريک تعميم یافته می‌باشد. همچنان می‌دانیم $I - J_{\delta_i}^{G_i}$ و $I - J_{\mu_i}^{F_i}$ در صفر نیم بسته می‌باشند. حال با قراردادن $\mu_i = 1, F = H, S_i = I, B = I$ در قضیه ۱,۳ نتیجه مطلوب حاصل می‌گردد.

در پایان، به عنوان نتیجه‌ای از قضیه اصلی، الگوریتمی برای یافتن عضوی در مجموعه نقاط ثابت مشترک خانواده‌ای از نگاشت‌های اکید شبه انقباضی و نقاط صفر مشترک خانواده‌ای از عملگرهای یکنواهی ماکزیمال ارایه می‌دهیم.

قضیه ۴-۴ : فرض کنیم H یک فضای هیلبرت باشد. اگر برای $i \in \{1, 2, \dots, m\}$ داشته باشیم $\{k_i\} \subset [0, 1]$: فرض کنیم $T_i: H \rightarrow H$ نگاشت‌های $-k_i$ -اکید شبه انقباضی و $F_i: H \rightarrow 2^H$ عملگرهای یکنواهی ماکزیمال باشند به طوری که $f: H \rightarrow H$ حلل F_i باشد. اگر $\Omega = \bigcap_{i=1}^m ((Fix(T_i) \cap F_i^{-1}(0)) \neq \emptyset$ نگاشت انقباض باشد و $\{x_n\}$ دنباله تولید شده با الگوریتم

$$\left\{ \begin{array}{l} u_n = x_n - \sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} \lambda_i (x_n - T_i x_n) \\ y_n = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} (J_{\mu_i}^{F_i} u_n) \\ x_{n+1} = \sigma_n f(y_n) + (1 - \sigma_n) y_n, \quad n \geq 0 \end{array} \right.$$

باشد که در آن دنباله‌های $\{\sigma_n\}$, $\{\lambda_i\}$, $\{\gamma_{(n,i)}\}$, $\{\alpha_{(n,i)}\}$ در شرایط زیر صدق می‌کنند

الف) $\sum_{i=1}^m \alpha_{(n,i)} = \sum_{i=1}^m \gamma_{(n,i)} = 1$ و $\{\alpha_{(n,i)}\}, \{\gamma_{(n,i)}\} \subset (0,1)$

ب) $\liminf_n \gamma_{(n,i)} > 0$ و $\liminf_n \alpha_{(n,i)} > 0$

ج) $\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n = 0$, $\sum_{n=0}^{\infty} \sigma_n = \infty$

د) $0 < \lambda_i \leq 1 - k_i$

آن‌گاه دنباله $\{x_n\}$ همگرای قوی به $x^* \in \Omega$ می‌باشد.

برهان: با قراردادن $S_i = I E = F = H$ و $A = B = I$ در قضیه ۱,۳ نتیجه مطلوب حاصل می‌گردد.

قدردانی: این طرح تحقیقاتی با استفاده از اعتبارات ویژه پژوهشی دانشگاه علم و فناوری مازندران به شماره ۱۹۲۹۰۸۷۷ مورخ ۱۴۰۱/۰۴/۰۴ انجام شده است.

References

- [1] Y. Censor, T. Elfving, N. Kopf, T. Bortfeld, The multiple-sets split feasibility problem and its applications., Inverse Problems. **21** (2005) 2071-2084.
- [2] Y. Censor, T. Elfving, A multiprojection algorithms using Bragman projection in a product space., Numer. Algorithm, **8** (1994), 221-239.
- [3] C. Byrne, A unified treatment of some iterative algorithms in signal processing and image reconstruction. Inverse Problems., **20** (2004), 103-120.
- [4] Y. Censor, T. Bortfeld, B. Martin and A. Trofimov, A unified approach for inversion problems in intensity-modulated radiation therapy. Phys. Med. Biol., **51** (2006), 2353- 2365.
- [5] A. Moudafi, The split common fixed-point problem for demicontractive mappings. Inverse Problem., **26** 055007 (2010).
- [6] W. Takahashi, H.K. Xu, J.C. Yao, Iterative methods for generalized split feasibility problems in Hilbert spaces, Set-Valued Var. Anal., **23** (2015) 205-221.
- [7] M. Eslamian, General algorithms for split common fixed point problem of demicontractive mappings. Optimization **65** (2016), 443–465.
- [8] M. Eslamian, Split common fixed point and common null point problem, Math. Meth. Appl Sci., **40** (2017), 7410-7424.
- [9] M. Eslamian, G.Z. Eskandani, M. Raeisi, Split Common Null Point and Common Fixed Point

- Problems Between Banach Spaces and Hilbert Spaces, Mediterranean Journal of Mathematics, **14** (3), 119 (2017).
- [10] H. He., H.K. Xu, Splitting methods for split feasibility problems with application to Dantzig selectors, Inverse Problems, **33** (2017) 055003.
- [11] J. Deepho, P. Thounthong, P. Kumam and S. Phiangsungnoeng, A new general iterative scheme for split variational inclusion and fixed point problems of k-strict pseudo-contraction mappings with convergence analysis. J. Comput. Appl. Math., **318** (2017), 293-306.
- [12] Y. Censor, A. Segal, The split common fixed point problem for directed operators, J.Convex Ana., **16** (2009), 587-600.
- [13] T. Kawasaki, W. Takahashi, A strong convergence theorem for countable families of nonlinear nonself mappings in Hilbert spaces and applications, J Nonlinear Convex Anal. **19** (2018), 543-560.
- [14] W.Takahashi, Weak and strong convergence theorems for new demimetric mappings and the split common fixed point problem in Banach spaces, Numerical Functional Analysis and Optimization, **39** (2018), 1011-1033.
- [15] G. Marino and H. K. Xu, Weak and strong convergence theorems for strictly pseudo-contractions in Hilbert spaces. J. Math. Anal. Appl., **329** (2007), 336-349.
- [16] W.Takahashi, Introduction to Nonlinear and Convex Analysis, Yokohama Publishers, Yokohama, (2009).
- [17] W. Takahashi, Convex Analysis and Approximation of Fixed points, Yokohama Publishers, Yokohama, (2000) (Japanese).
- [18] P. E. Mainge, Strong convergence of projected subgradient methods for nonsmooth and nonstrictly convex minimization, Set-Valued Analysis. **16** (2008), 899-912.
- [19] H. K. Xu, Iterative algorithms for nonlinear operators, J. Lond. Math. Soc., **66** (2002), 240-256.
- [20] C. Byrne, Y. Censor, A. Gibali and S. Reich, The split common null point problem, J. Nonlinear Convex Anal., **13** (2012), 759-775.